

§10. ֆունկցիայի դիֆերենցիալը

$$f: I \rightarrow \mathbb{R}, \quad f'(x) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h} \iff f(x+h) - f(x) = f'(x)h + o(h)$$

Առևտանք • $x \in \mathbb{R}^n$ պահպատճեց $\Leftrightarrow x$ բայց և կազմակերպ

• $f: X \rightarrow \mathbb{R}^n, \quad x \in X$

Դաշտի, որ f -ը դիֆերենցիալ է x եղանակ, եթե $\exists A \in L(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n)$

$\forall h \in \mathbb{R}^m$

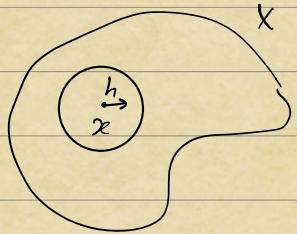
$$x+h \in X \Rightarrow f(x+h) - f(x) = Ah + o(|h|), \quad |h| \rightarrow 0 \quad (1)$$

Դիպակներ 1) $m = n = 1$

$$A \in L(\mathbb{R}, \mathbb{R}), \quad Ah = ah, \quad a \in \mathbb{R}$$

2) Հպես f -ը դիֆերենցիալ է x -ով, ապա համապատասխան գոյակ սպասարկելու համար կանոնավոր է նշանակել f .

$$(2) \quad f(x+h) - f(x) = Bh + o(|h|) \Rightarrow B = A$$



$$|h| < 1 \Rightarrow x+h \in X$$

$$Ah + o(|h|) = Bh + o(|h|) \Rightarrow (A-B)h = o(|h|)$$

$$C \in L(\mathbb{R}^m, \mathbb{R}^n) \quad Ch = o(|h|) \Leftrightarrow \frac{|Ch|}{|h|} \rightarrow 0, \quad |h| \rightarrow 0$$

$$\frac{|Ch|_1}{|h|_2} \leq \frac{c_1 |Ch|}{c_2 |h|} \rightarrow 0$$

Դիպակներ, որ $C=0$:

$$(\exists \varepsilon > 0 \quad \forall h \in \mathbb{R}^m \quad |h| \leq \varepsilon \Rightarrow Ch = 0) \Rightarrow C = 0$$

$$x \in \mathbb{R}^m \setminus \{0\} \quad Cx = \frac{|x|}{\varepsilon} \underbrace{C\left(\frac{x}{|x|}\varepsilon\right)}_{=0} = 0$$

$$|h| \leq \varepsilon, \quad x+h \in X \Rightarrow Ch = o(|h|) \Rightarrow C(t h) = o(|t h|)$$

$$|t h| \leq 1$$

$$\Rightarrow Ch = t^{-1}o(|t h|) \rightarrow 0, \quad \text{եթե } t \rightarrow 0 \Rightarrow Ch = 0$$

$$Ch = \underline{\lambda}(h), \quad \frac{|\lambda(h)|}{|h|} \rightarrow 0, \quad |h| \rightarrow 0 \quad \left| \begin{array}{l} \lambda^{-1} \lambda(t h) = t \frac{\lambda(h)}{|h|} \rightarrow 0 \\ \underbrace{|h|}_{\rightarrow 0}, \quad t \rightarrow 0 \end{array} \right.$$

Zeruerlernbar $A = Df(x), df(x), f'(x)$ f -a η Stetigkeit \Rightarrow Gleich

$$m=n=1, \quad Df(x)h = f'(x)h$$

Def \exists δ für η Stetigkeit + x Gleich, wenn $\|h\|$ nahm + x -nur:

Umkehrung $\lim_{h \rightarrow 0} f(x+h) = f(x) \Leftrightarrow \lim_{h \rightarrow 0} f'(x) = f(x)$

$$f(x+h) - f(x) = f'(x)h + o(h) \rightarrow 0, \quad \text{für } \|h\| \rightarrow 0$$

$o(h)$

Def η auf $f: X \rightarrow \mathbb{R}^n$ Stetig, $f = (f_1, \dots, f_n)$, $f_i: X \rightarrow \mathbb{R}$:
Zusat f -a η Stetigkeit x -nur $\Leftrightarrow \forall i \in \{1, \dots, n\} f_i$ -a η Stetigkeit:

Umkehrung $f(x+h) - f(x) = Ah + o(h), \quad A \in L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$

\Downarrow

$$f_i(x+h) - f_i(x) = A_i h + o_i(h), \quad i = 1, \dots, n, \quad A_i \in L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$$

$$f$$
-a η Stetigkeit $\Leftrightarrow \frac{|o(h)|}{\|h\|} \rightarrow 0 \Leftrightarrow \|h\|^{-1} \left(\sum_{i=1}^n o_i(h)^2 \right)^{\frac{1}{2}} \rightarrow 0, \quad (h \rightarrow 0)$
$$\Leftrightarrow \forall i \in \{1, \dots, n\} \frac{|o_i(h)|}{\|h\|} \rightarrow 0, \quad (h \rightarrow 0)$$

$$f: X \rightarrow \mathbb{R}, \quad f(x+h) - f(x) = Ah + o(h), \quad A \in L(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$$
$$Ah = \sum_{j=1}^n a_j h_j, \quad a_j \in \mathbb{R}, \quad h = (h_1, \dots, h_m)$$

$$o(h) = o((h)) \Rightarrow o(0, \dots, 0, t, 0, \dots, 0) = o(t)$$

$$\frac{|o(h)|}{\|h\|} \rightarrow 0, \quad (h \rightarrow 0); \quad h = (0, \dots, 0, \underset{j}{t}, 0, \dots, 0) \Rightarrow \frac{|o(0, \dots, 0, t, 0, \dots, 0)|}{\|h\|} \rightarrow 0, \quad t \rightarrow 0$$

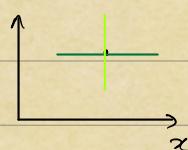
$$f(x_1, \dots, x_{i-1}, x_i + t, x_{i+1}, \dots, x_m) - f(x_1, \dots, x_m) = a_i t + o(|t|)$$

$$\exists \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x + e_i) - f(x)}{t} = a_i$$

$$\underline{\text{Def}} \quad f$$
-a η Stetigkeit $\Leftrightarrow \exists \frac{\partial f}{\partial x_i}(x) := \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x + t e_i) - f(x)}{t} = a_i$

Optimalität

i)



$$2) f(x, y) = x^3 + y^2 \sin x$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} = 3x^2 + y^2 \cos x, \quad \frac{\partial f}{\partial y} = 2y \sin x$$

Wert für die Stetigkeit J, wenn $Df(x, y): \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ stetig & hängt
nur von x ab.

(h_1, h_2)

$$Df(x, y) \begin{pmatrix} h \\ h \end{pmatrix} = (3x^2 + y^2 \cos x) h_1 + (2y \sin x) h_2$$

$$f(x+h_1, y+h_2) - f(x, y) - Df(x, y) \begin{pmatrix} h \\ h \end{pmatrix} =: \alpha(h), \quad \frac{|\alpha(h)|}{|h|} \rightarrow 0, \quad (h) \rightarrow 0$$

$$\begin{aligned} \alpha(h) &= (x+h_1)^3 + (y+h_2)^2 \sin(x+h_1) - x^3 - y^2 \sin x - (3x^2 + y^2 \cos x) h_1 - (2y \sin x) h_2 \\ &= x^3 + 3x^2 h_1 + O(h^2) + (y^2 + 2yh_2 + O(h^2)) (\sin x + (\cos x) h_1 + O(h^2)) - \dots \\ &= O(h^2) + O(h^2) + O(h^2) + 2y \sin x h_1 h_2 = O(h_1^2 + h_2^2) = o(h) \end{aligned}$$

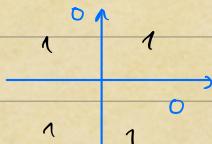
$$3) \pi_j(x) = x_j, \quad \pi_j: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\pi_j(x+h) - \pi_j(x) = (x+h)_j - x_j = h_j \Rightarrow d\pi_j(x)h = h_j \Leftrightarrow dx_j(h) = h_j$$

$$df(x)/h = \sum_{j=1}^m \frac{\partial f}{\partial x_j}(x) h_j = \sum_{j=1}^m \frac{\partial f}{\partial x_j}(x) dx_j(h) \Leftrightarrow df = \sum_{j=1}^m \frac{\partial f}{\partial x_j} dx_j.$$

4)

$$f(x, y) = \begin{cases} 0, & xy = 0 \\ 1, & xy \neq 0 \end{cases}$$



$$\frac{\partial f}{\partial x}(0,0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(t,0) - f(0,0)}{t} = 0, \quad \frac{\partial f}{\partial y}(0,0) = 0$$

5)

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{xy}{x^2+y^2}, & (x, y) \neq (0, 0) \\ 0, & (x, y) = (0, 0) \end{cases} \quad f(t, 0) = \frac{t \cdot 0}{t^2} = 0$$

$$\frac{\partial f}{\partial x}(0,0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(t,0) - f(0,0)}{t} = 0 = \frac{\partial f}{\partial y}(0,0), \quad \lim_{t \rightarrow 0} f(t,0) = 0, \quad \lim_{t \rightarrow 0} f(t,t) = \frac{1}{2}$$

$$f: X \rightarrow \mathbb{R}^n, \quad f = (f_1, \dots, f_n), \quad Df(x) h = \sum_{j=1}^n \frac{\partial f_j}{\partial x_j}(x) h_j$$

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} f_1(x+h) \\ \vdots \\ f_n(x+h) \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} f_1(x) \\ \vdots \\ f_n(x) \end{pmatrix} &= \underbrace{\left(\sum_{j=1}^m \frac{\partial f_j}{\partial x_j}(x) h_j \right)}_{\begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \frac{\partial f_1}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial f_1}{\partial x_m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_n}{\partial x_1} & \frac{\partial f_n}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial f_n}{\partial x_m} \end{pmatrix}} + o(h) \\ &= \begin{pmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1} & \frac{\partial f_1}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial f_1}{\partial x_m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_n}{\partial x_1} & \frac{\partial f_n}{\partial x_2} & \cdots & \frac{\partial f_n}{\partial x_m} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} h_1 \\ \vdots \\ h_m \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Տեղականություն. Հպես $f: X \rightarrow \mathbb{R}^n$ ֆունկցիա ահմանական է տարած, այս էլ առջևում է հակառակ մասնակիություն.

$$f'(x) = \left(\frac{\partial f_i}{\partial x_j}(x) \right)_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq m}} \quad \text{Հակառակ (Jacobi) մասնակիություն}$$

Թեորեմ Ուշադիր $f: X \rightarrow \mathbb{R}$ մասնակիություն է, որը $\exists \frac{\partial f}{\partial x_j} \in C(X, \mathbb{R})$, $1 \leq j \leq n$:
Այսուհետեւ f ուժականացնելու մասնակիությունը կազմություն:

$$\begin{aligned} \text{Աղյուսակ} \quad f(x+h) - f(x) &= f(x_1 + h_1, x_2 + h_2) - f(x_1, x_2) \\ &= f(x_1 + h_1, x_2 + h_2) - f(x_1 + h_1, x_2) + f(x_1 + h_1, x_2) - f(x_1, x_2) \\ &= \frac{\partial f}{\partial x_2}(x_1 + h_1, x_2 + \theta_2 h_2) h_2 + \frac{\partial f}{\partial x_1}(x_1 + \theta_1 h_1, x_2) h_1 \quad \alpha(h) \\ &\quad \exists \theta_1, \theta_2 \in [0, 1] \\ &= \frac{\partial f}{\partial x_1}(x_1/h_1 + \frac{\partial f}{\partial x_2}(x_1/h_1) h_2 + \underbrace{\left(\frac{\partial f}{\partial x_1}(x_1 + \theta_1 h_1, x_2) - \frac{\partial f}{\partial x_1}(x_1) \right) h_1}_{\beta_1(h_1)} + \underbrace{\left(\frac{\partial f}{\partial x_2}(x_1 + \theta_1 h_1, x_2 + \theta_2 h_2) - \frac{\partial f}{\partial x_2}(x_1) \right) h_2}_{\beta_2(h_1, h_2)} \quad \beta_1(h_1) \quad \beta_2(h_1, h_2) \\ &\quad \beta_1(h_1) = o(1) \quad \beta_2(h_1, h_2) = o(1) \end{aligned}$$

$$\frac{|\alpha(h)|}{|h|} = \frac{|\beta_1(h_1)|/|h_1|}{|h|} + \frac{|\beta_2(h_1, h_2)|/|h_2|}{|h|} \leq |\beta_1| + |\beta_2| \rightarrow 0 \Rightarrow \alpha = o(|h|)$$